

エネルギー密度

$$u = \frac{U}{Sd} = \frac{1}{2} \epsilon E^2 = \frac{1}{2} DE$$

単位体積あたり u のエネルギーが、極板間の空間に蓄えられている：電場のエネルギー

・誘電率 ϵ の一様等方媒質中に電荷が密度 $\rho(r)$ で分布

微小体積 dv の持つエネルギー dU

$$dU = \frac{1}{2} (\rho dv) \phi \quad (\phi = \frac{1}{2} QV \text{ の応用})$$

$$\text{全エネルギー } U = \int dU = \frac{1}{2} \int \rho \phi dv$$

$$\rho = \text{div } D$$

$$\text{一方、} \text{div}(\phi D) = \phi \text{div} D + D \cdot \text{grad} \phi \quad (\text{ベクトル解析の公式})$$

$$\therefore \phi \text{div} D = \text{div}(\phi D) - D \cdot \text{grad} \phi$$

$$\therefore U = \frac{1}{2} \int \phi \rho dv$$

$$= \frac{1}{2} \int \phi \text{div} D dv$$

$$= \frac{1}{2} \int \text{div}(\phi D) dv - \frac{1}{2} \int D \cdot \text{grad} \phi dv$$

$$= \frac{1}{2} \int_{C_{\pm}} \underbrace{\phi D \cdot dS}_{\downarrow 0 \text{ (無限遠)}} + \frac{1}{2} \int D \cdot E \quad (\because E = -\text{grad} \phi)$$

$$= \frac{1}{2} \int D \cdot E dv$$

$$= \int u dv$$

$$\Rightarrow \boxed{u = \frac{1}{2} D \cdot E}$$

○ 電場中にある物体に働く力.

1.1 真空中.

仮想的な面を考えて、面に対してどのような力が働くかを考える.

$$3 \times 3 = 9 \text{ 成分: 応力テンソル}$$

Maxwell 応力テンソル: (17)式

$$T_{ij} = \epsilon_0 E_i E_j = \frac{1}{2} \epsilon_0 E^2 \delta_{ij} \quad (i, j = x, y, z)$$

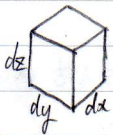
$\left\{ \begin{array}{l} i \text{ 軸に垂直な面を通して、} i \text{ 座標の大きい側から} \\ \text{小さい側にかかる力の } j \text{ 成分} \end{array} \right\}$ (単位面積あたり)

1.2 物質中

$$T_{ij} = D_i E_j - \frac{1}{2} \mathbf{D} \cdot \mathbf{E} \delta_{ij}$$

1.3 応用

1.3.1 電気力線にかかる力.



$$\mathbf{E} = (E, 0, 0)$$

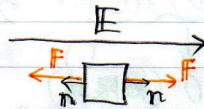
$$\left. \begin{array}{l} T_{xx} = \epsilon_0 E_x E_x - \frac{1}{2} \epsilon_0 E^2 \cdot 1 \\ \quad = \epsilon_0 E^2 - \frac{1}{2} \epsilon_0 E^2 \quad (E = E_x) \\ \quad = \frac{1}{2} \epsilon_0 E^2 \\ T_{yy} = -\frac{1}{2} \epsilon_0 E^2 \\ T_{zz} = -\frac{1}{2} \epsilon_0 E^2 \end{array} \right\} (26)$$

あとは全て0

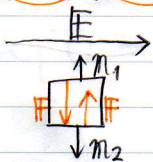
・電気力線の方向にかかる力.

$$\mathbf{F} = \int_{\text{面}} T_{xx} \cdot d\mathbf{S} \quad (21) \text{式}$$

張力



・電気力線に垂直な方向にかかる力.



圧力
(電気力線の垂直な方向から押される力)

