

$m_2 \times (13) - m_1 \times (14)$, $\vec{r}_1 - \vec{r}_2 = \vec{r}$ とすれば、

$$\frac{m_1 m_2}{m_1 + m_2} \ddot{\vec{r}} = K \vec{r} \quad \dots \dots \dots (15)$$

一方の質点は、他の質点に対し、 $\frac{1}{m} = \frac{1}{m_1} + \frac{1}{m_2}$
で定められる質量 m を有する質点と同じ運動をなす。

※ 三体問題は、一般に積分できない

⇒ ほとんどは無理

(特殊な場合のみ可能)

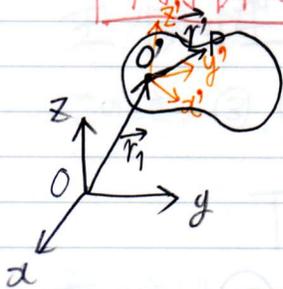
正三角形、一直線上……とか

21. 剛体の運動

剛体……物体の任意の二点間の運動が不変なもの。

すなわち、その任意の部分の形が不変である物体。

剛体の自由度は6である。



$O' = (x, y, z)$ ← 3個の変数

x, y, z 軸と x', y', z' 軸の間の方角余弦を、

α_{ik} (5. を参照) とすると、

$$\sum_i \alpha_{ik} \alpha_{kj} = \delta_{kj} \quad \text{なので、} \quad 9 - 6 = \underline{3} \text{ が独立な自由度}$$

よって、 $3 + 3 = 6$ 。

6 が、剛体の位置を推定する自由度

$$5., 19. \text{ 例 } \vec{v} = \dot{\vec{r}}_1 + \vec{\omega} \times \vec{r}'$$

$$\text{今 } \vec{r}_1 = 0 \text{ とおくと } \vec{v} = \vec{\omega} \times \vec{r}' \quad \dots \dots \dots \textcircled{1}$$

以下、剛体を連続体とみなし。

$$\int f(\rho) dm(\rho) \text{ において } dm = \begin{cases} \rho dV & \dots \dots \text{ 3次元物体} \\ \sigma dS & \dots \dots \text{ 2次元物体} \\ \lambda ds & \dots \dots \text{ 1次元物体} \end{cases}$$

密度
面密度
線密度

(i) 運動量

$$\vec{P} = \int \vec{v} dm = \vec{\omega} \times \int \vec{r}' dm$$

ここで、重心の位置ベクトルを \vec{r}_0 とおくと

$$\vec{r}_0 \int dm = M \vec{r}_0 = \int \vec{r}' dm$$

$$\text{よって } \vec{P} = M (\vec{\omega} \times \vec{r}_0) = M \vec{v}_0 \quad \dots \dots \dots \textcircled{2}$$

(20. 12 対応)

(ii) 角運動量

$$\vec{L} = \int (\vec{r}' \times \vec{v}) dm = \int \vec{r}' \times (\vec{\omega} \times \vec{r}') dm$$

$$\text{ここで } \vec{r}' \times (\vec{\omega} \times \vec{r}') = r'^2 \vec{\omega} - (\vec{r}' \cdot \vec{\omega}) \vec{r}'$$

$$\therefore L_i = \sum_j I_{ij} \omega_j \quad \dots \dots \dots \textcircled{3}$$

$$I_{ij} = \alpha \delta_{ij} - B_{ij}, \quad \alpha = \int (x^2 + y^2 + z^2) dm, \quad B_{ij} = \int x_i x_j dm$$

$$I_{11} = \int (y^2 + z^2) dm, \quad I_{21} = I_{12} = - \int yz dm$$

$$I_{22} = \int (z^2 + x^2) dm, \quad I_{31} = I_{13} = - \int zx dm$$

$$I_{33} = \int (x^2 + y^2) dm, \quad I_{12} = I_{21} = - \int xy dm$$